

Modalità “Headless”

Entrare in modalità “Headless”:

Quando il quadricottero e il telecomando sono connessi, premere il pulsante funzione posizionato in alto a destra del telecomando per 2 secondi, il telecomando emetterà due bip e compariranno sullo schermo LCD le lettere lampeggianti per “stick mode”. Le luci di indicazione del quadricottero passeranno da accese fisse a lampeggianti. Il quadricottero è in modalità “Headless”.

Uscire dalle modalità “Headless”:

Quando il quadricottero è in modalità “Headless”, premere il tasto funzione in alto a destra del telecomando per 2 secondi, il telecomando emetterà due bip e compariranno sullo schermo LCD le lettere fisse per “stick mode”, le luci di indicazione del quadricottero passeranno da lampeggianti a fisse. Il quadricottero non è più in modalità “Headless”.

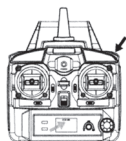


Figura 22

Verificare la direzione del quadricottero in modalità “Headless”:

Quando il quadricottero è in modalità “Headless”, è necessaria una prova di direzione di volo.

Posizionare la testa del quadricottero davanti all’utente, spostare entrambe le leve di controllo nell’angolo in basso a destra per 2 secondi, le luci di indicazione del quadricottero passeranno da lentamente lampeggianti a velocemente lampeggianti, la prova di direzione di volo è terminata.



Figura 23

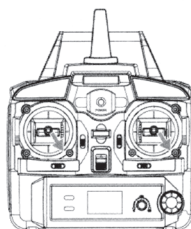


Figura 24